

Wysoka wydajność i oszczędność dzięki silnikowi jazdy w technice prądu zmiennego

Maksymalna zwrotność dzięki kompaktowej budowie wózka

Bezobstugowe akumulatory żelowe z wbudowanym prostownikiem

Dostępne cztery warianty wysokości masztu (w przedziale od 2300 mm do 3300 mm)



## EJC M10 ZT/M13 ZT

### Akumulatorowe podnośnikowe wózki widłowe (1000/1300 kg)

EJC M10 ZT/ M13 ZT został zaprojektowany z myślą o transporcie lżejszych ładunków wewnątrz magazynu. Dzięki silnikowi jazdy o mocy 0,6 kW doskonale sprawdza się w przypadku transportu towarów do 1300 kg na krótkich odcinkach.

Podwójny maszt, dostępny w czterech wariantach wysokości podnoszenia, w przedziale od 2300 mm do 3300 mm sprawia, że EJC M10 ZT/ M13 ZT idealnie nadaje się do sporadycznej kompletacji i składowania towarów na wysokości. Niska zabudowa wózka zapewnia optymalną widoczność ładunku nawet operatorom o niskim wzroście.

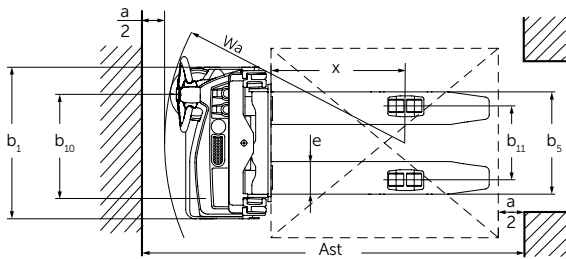
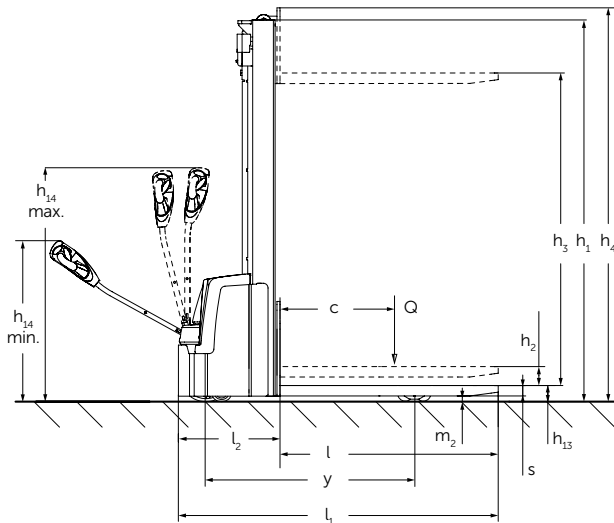
Bezobstugowy, wydajny silnik jazdy w technice prądu zmien-

nego zapewnia mniejsze zużycie energii, ekonomiczną pracę wózka oraz szybki przetładunek towarów.

Kompaktowa budowa i niewielka długość korpusu wózka EJC M10 ZT (wymiar l2), wynosząca zaledwie 535 mm, gwarantuje maksymalną zwrotność pojazdu. W połączeniu z wbudowanym prostownikiem, akumulator żelowy umożliwia elastyczną i bezobstugową pracę.

Niezbędną energię wózek EJC M13 ZT czerpie z akumulatora kwasowo-ołowiowego 160 Ah. Wbudowany prostownik służy łatwemu ładowaniu akumulatora z każdego gniazda sieciowego 230V.

# EJC M10 ZT/M13 ZT



Maszt standardowy EJC M10 / EJC M13				Masa własna wraz z akumulatorem kg		
Podwójny ZT	Wysokość podnoszenia $h_3$ mm	Wysokość wózka z masztem złożonym $h_1$ mm	Wolny skok $h_2$ mm	Wysokość wózka z masztem wysuniętym $h_4$ mm	EJC M10	EJC M13
	2300	1615	100	2730	551	695
	2500	1715	100	2930	560	704
	2900	1915	100	3330	578	722
	3300	2115	100	3730	596	740

## Dane techniczne wg VDI 2198

		Jungheinrich					
		EJC M10 ZT		EJC M13 ZT			
Dane ogólne	1.1	Producent					
	1.2	Typ					
	1.3	Napęd		Akumulatorowy			
	1.4	Obsługa wózka z pozycji operatora		Idącego			
	1.5	Udźwig/ładunek	Q t	1	1	1,3	1,3
	1.6	Odległość środka ciężkości ładunku od czopa widet	c mm	600			
	1.8	Odległość czopa widet od osi kół	x mm	710			
	1.9	Rozstaw osi kół	y mm	1098	1098	1296	1296
	Ciężary	2.1.1	Masa własna wraz z akumulatorem (patrz poz. 6.5)	kg	551	596	695
2.2		Nacisk na oś z ładunkiem przód/tył	kg	468 / 1083	498 / 1098	560 / 1435	590 / 1450
2.3		Nacisk na oś bez ładunku przód/tył	kg	405 / 146	435 / 161	465 / 230	495 / 245
Koła, układ jezdny	3.1	Ogumienie		TPU/PU			
	3.2	Wymiary kół przód	mm	Ø230x65			
	3.3	Wymiary kół tył	mm	Ø80x70			
	3.4	Koła dodatkowe (wymiary)	mm	Ø100x50			
	3.5	Liczba kół przód/tył (x = napęd)		1x+1/4			
	3.6	Rozstaw kół przód	b <sub>10</sub> mm	550			
	3.7	Rozstaw kół tył	b <sub>11</sub> mm	390			
Wymiary	4.2	Wysokość wózka z masztem złożonym	h <sub>1</sub> mm	1615	2115	1615	2115
	4.3	Wolny skok	h <sub>2</sub> mm	100			
	4.4	Wysokość podnoszenia	h <sub>3</sub> mm	2300	3300	2300	3300
	4.5	Wysokość wózka z masztem wysuniętym	h <sub>4</sub> mm	2730	3730	2730	3730
	4.9	Min./maks. wysokość dyszla w pozycji podczas jazdy	h <sub>14</sub> mm	740 / 1190			
	4.15	Wysokość opuszczonych widet	h <sub>13</sub> mm	85			
	4.19	Długość catkowita	l <sub>1</sub> mm	1685	1685	1880	1880
	4.20	Długość korpusu wózka	l <sub>2</sub> mm	535	535	728	728
	4.21	Szerokość catkowita	b <sub>1</sub> /b <sub>2</sub> mm	800			
	4.22	Wymiary widet	s/e/l mm	55 / 172 / 1150			
	4.25	Zewn. rozstaw widet	b <sub>5</sub> mm	540			
	4.32	Prześwit pod wózkiem	m <sub>2</sub> mm	30			
	4.33	Szerokość korytarza roboczego dla palety 1000 x 1200 poprzecznie	Ast mm	2136	2136	2330	2330
4.34	Szerokość korytarza roboczego dla palety 800 x 1200 wzdłuż	Ast mm	2103	2103	2297	2297	
4.35	Promień skrętu	W <sub>a</sub> mm	1270	1270	1464	1464	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy z ładunkiem/bez ładunku	km/h	4,5 / 5			
	5.2	Prędkość podnoszenia z ładunkiem/bez ładunku	m/s	0,12 / 0,22			
	5.3	Prędkość opuszczania z ładunkiem/bez ładunku	m/s	0,15 / 0,12			
	5.8	Maks. zdolność pokonywania wzniesień z ładunkiem/bez ładunku	%	4 / 10			
	5.10	Hamulec roboczy		elektryczny			
Silniki	6.1	Silnik jazdy S2 (60 min.)	kW	0,6			
	6.2	Silnik podnoszenia kW moc dla S3 7,5%	kW	2,2			
	6.3	Akumulator zgodny z DIN 43531/35/36 A, B, C, inny		nie			
	6.4	Pojemność akumulatora (znamionowa)	V/Ah	24 / 105 <sup>1)</sup>	24 / 105 <sup>1)</sup>	24 / 160	24 / 160
	6.5	Masa akumulatora	kg	52	52	151	151
	6.6	Zużycie energii wg cyklu VDI	kWh/h	0,73	0,73	0,91	0,91
Inne	8.1	Rodzaj sterowania jazdą		AC speedCONTROL			
	8.4	Poziom obciążenia akustycznego przy uchu operatora wg normy EN 12 053	dB (A)	66			

<sup>1)</sup> Specyfikacja "Pojemność akumulatora (znamionowa)" dotyczy K20; dla K5 wartość wynosi: 24V, 88 Ah.

Niniejsza karta katalogowa zgodnie z wytycznymi VDI 2198 zawiera jedynie parametry wózka standardowego. W przypadku zastosowania innego ogumienia, innych masztów, osprzętu itp. parametry te mogą ulec zmianie.

# Korzystaj z zalet



Dogodne rozmieszczenie elementów kontrolnych



Zwiększone bezpieczeństwo dzięki matemu prześwietlowi pod wózkami



Ergonomiczna głowica dyszla



Dobra widoczność przez maszt

## Innowacyjna technika napędu i elektronika sterowania

Silniki w technice prądu zmiennego, dzięki idealnej współpracy z zaprojektowanym przez firmę Jungheinrich układem sterowania, oferują lepszą wydajność przy jednocześnie niższych kosztach użytkowania:

- Wysoka wydajność przy jednoczesnej oszczędnej gospodarce energetycznej.
- Szybka zmiana kierunku jazdy.
- Bezobstugowy silnik jazdy.

## Energooszczędna eksploatacja

Dobra gospodarka energetyczna zwiększa wydajność oraz żywotność akumulatorów i komponentów:

- Inteligentna funkcja automatycznego wyłączenia: urządzenie wyłącza się automatycznie po 30 minutach braku aktywności.
- Hamowanie silnikiem z jednoczesnym odzyskiem energii po zwolnieniu przetącznika jazdy.

## Doskonała widoczność

- Niska zabudowa oraz dobra widoczność przez maszt zapewniają optymalny widok na końce wideł na każdej wysokości.
- Dogodne rozmieszczenie wszystkich ważnych elementów, takich jak wskaźnik rozładowania akumulatora, licznik motogodzin, wyłącznik awaryjny, stacyjka.
- Wiele miejsca na przydatne przybory.
- Zacisk do papieru (EJC M13 ZT).

## Ergonomiczna praca

Wózek został zaprojektowany z myślą o wygodzie operatora:

- Mniejszy wysiłek podczas kierowania pojazdem dzięki nisko mocowanemu dyszlowi.
- Dostępny z obu stron uchwyt dyszla zapewnia komfort prowadzenia wózka.

## Bezpieczna obsługa

Wózek posiada rozwiązania zmniejszające ryzyko obrażeń i zwiększające ochronę operatora:

- Mały przeświet pod wózkiem, wynoszący jedynie 30 mm, zmniejsza ryzyko uszkodzenia stóp.
- Większe bezpieczeństwo dzięki zamkniętej ramie i dobrej widoczności przez maszt.
- Dyszel ustawiony w pozycji pionowej oraz przycisk jazdy spowolnionej zapewniają bezpieczną pracę w wąskich korytarzach roboczych.

## Akumulatory i technika ładowania

- EJC M10 ZT: bezobstugowy akumulator żelowy 24V/ 105 Ah.
- EJC M13 ZT: wbudowany akumulator 160 Ah umożliwia długi czas pracy wózkiem między kolejnymi ładowaniami.
- Wbudowany prostownik służy łatwemu ładowaniu akumulatorów z każdego gniazda sieciowego 230V.

## Wyposażenie dodatkowe

EJC M10 / M13 ZT z podwójnym masztem jest dostępny w różnych wariantach wysokości podnoszenia: 2300 mm, 2500 mm, 2900 mm oraz 3300 mm.

## Jungheinrich Polska Sp. z o.o.

ul. Świerkowa 3, Bronisze k. Warszawy  
05-850 Ożarów Mazowiecki  
PL1130082801  
telefon +48 22 332 88 00  
fax +48 22 332 88 01  
infolinia 0801 300 801

info@jungheinrich.pl  
www.jungheinrich.pl

Dla zakładów produkcyjnych  
w Norderstedt, Moosburg  
i Landsberg. ISO 9001  
ISO 14001

Wózki jezdniowe firmy  
Jungheinrich spełniają  
europejskie wymogi  
bezpieczeństwa.



**JUNGHEINRICH**